



Transmisión de potencia en las máquinas agrícolas de accionamiento y tracción

Sku: CT2541

Horas: 18

Formato: HTML

CONTENIDOS

1. La cadena cinemática del movimiento.

- 1.1. Motor diesel.
- 1.2. Embrague del movimiento.
- 1.3. Cajas de cambio (grupos sincronizados. grupos en carga. grupos oleostáticos y “CVT”).
- 1.4. Grupo cónico-corona–diferencial y su bloqueo.
- 1.5. Reducciones finales.
- 1.6. Bases de tracción (ruedas neumáticas).
- 1.7. Los frenos.

2. La transmisión de potencia de tracción.

- 2.1. Movimiento a las bases de tracción (par y régimen).
- 2.2. Peso sobre los ejes de tracción.
- 2.3. Pérdidas por rodadura y patinamiento (peso. superficies de bases de rodadura detracción y características de las superficies de trabajo).
- 2.4. Capacidad de tracción (peso y movimiento en los ejes motrices).
- 2.5. El lastrado y el reparto de peso sobre los ejes. Elementos de lastrado.
- 2.6. El rendimiento en los trabajos de tracción y el índice de patinamiento.

3. Las cadenas cinemáticas de las tomas de fuerza (tdf).

- 3.1. Regímenes independientes del avance y sincronizados (proporcionales al avance).
- 3.2. Normalización de regímenes de funcionamiento (540 y 1000).
- 3.3. Los acoplamientos del movimiento (embragues en carga).
- 3.4. Grupos de cambio y posiciones económicas.
- 3.5. Normalización de ejes externos.
- 3.6. El rendimiento en los trabajos por accionamiento al eje de la tdf.

4. El sistema oleohidráulico.

- 4.1. Esquema general.
- 4.2. Las bombas oleohidráulicas.
- 4.3. Los actuadores oleohidráulicos (cilindros. motores).
- 4.4. Los distribuidores (en función de los actuadores).
- 4.5. Los controles del elevador del tractor (profundidad. esfuerzo. mixto. flotante. patinamiento).

5. El sistema eléctrico y electrónico.

- 5.1. Esquema general.
- 5.2. La batería.
- 5.3. La preinstalación ISOBUS.
- 5.4. Funciones de la electrónica embarcada.
- 5.5. El autoguiado (controles y precisión).